



Tema 2. La comunicación entre procesos

1. Introducción
2. La API de los protocolos de Internet
3. La API C de sockets en UNIX
4. La alineación y la representación externa de datos
5. El módulo de comunicaciones cliente-servidor

Tema 2

La comunicación entre procesos

1



Introducción y objetivos

Tema 2

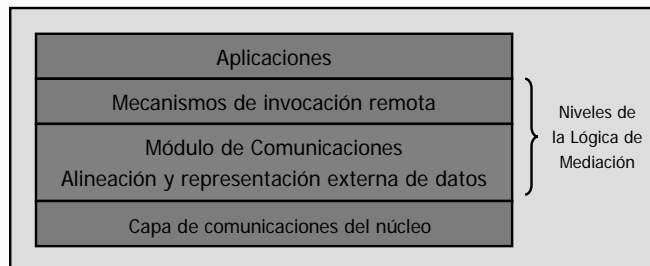
La comunicación entre procesos

2



Introducción. 1

- Estudiaremos el nivel inferior de la Lógica de Mediación (*middleware*)



- Discutiremos el uso de *TCP-UDP/IP* desde el punto de vista del programador

Tema 2

La comunicación entre procesos

3



Introducción. 2

- Las entidades que se comunican son procesos
 - sus papeles determinan cómo se comunican
 - es decir, sus patrones de comunicación
- 2 patrones de comunicación principales:
 - comunicación cliente-servidor
 - comunicación en grupo
- Hay que diseñar protocolos de alto nivel que soporten dichos patrones

Tema 2

La comunicación entre procesos

4



Objetivos. 1

- Desarrollar bloques constructivos para la IPC:
 - Cómo meter los datos en los mensajes
 - Cómo pasar los mensajes:
 - Qué semántica emplear
 - Transparencia, sincronismo, fiabilidad
- Construir protocolos a la medida
 - de los papeles de los procesos
 - de los patrones de comunicación

Tema 2

La comunicación entre procesos

5



Objetivos. 2

- Comunicación cliente-servidor
 - Protocolos solicitud-respuesta
 - Tener en cuenta los papeles de los procesos
 - Qué primitivas de comunicación usar
 - Evitación de redundancias (ej.: asentimientos)
- Afrontar la ausencia de respuesta
 - ¿Es correcto reintentar una operación?

Tema 2

La comunicación entre procesos

6



Objetivos. 3

- Presentar la interfaz de *sockets BSD* para:
 - *TCP*. Abstracción: cauce bidireccional (*stream*)
 - Información encauzada sin fronteras de mensaje
 - Uso de *buffers*: amortiguar diferencias de velocidad
 - En SD: *ftp, http, telnet, smtp*
 - Además: entornos productor-consumidor
 - *UDP*. Abstracción: paso de mensajes (*datagramas*)
 - Envío de un mensaje autocontenido desde un emisor hacia un receptor
 - En SD: *DNS, NFS, NTP*
- En la API *Java* y en *UNIX*: destino = *socket*
 - referencia indirecta a un puerto concreto del receptor

Tema 2

La comunicación entre procesos

7



La API de los protocolos de Internet

Tema 2

La comunicación entre procesos

8



Las operaciones *send* y *receive*

- El paso de un mensaje se puede soportar con dos operaciones de comunicación:
 - *send*
 - un proceso envía un mensaje a un destino
 - *receive*
 - un proceso recibe el mensaje en el destino
- Cada destino tiene asociada una *cola*
 - los emisores añaden mensajes a la cola
 - los receptores los extraen

Tema 2

La comunicación entre procesos

9



Comunicación síncrona y asíncrona. 1

- El paso de un mensaje
 - Implica: comunicación de datos
 - desde el proceso emisor hacia el receptor
 - Puede implicar: sincronización de los procesos
- Comunicación síncrona:
 - emisor y receptor se sincronizan en cada mensaje
 - el *send* y el *receive* son operaciones bloqueantes
 - el emisor se bloquea hasta que el receptor hace *receive*
 - el receptor se bloquea hasta que llega un mensaje

Tema 2

La comunicación entre procesos

10



Comunicación síncrona y asíncrona. 2

- Comunicación asíncrona:
 - el *send* es no bloqueante
 - el mensaje se copia a un *buffer* local y
 - el emisor continúa (aunque aún no haya un *receive*)
 - el *receive* puede ser bloqueante o no bloqueante
 - *receive* no bloqueante:
 - el receptor provee un *buffer* para cuando llegue el mensaje
 - y continúa tras emitir el *receive* (aunque no haya mensaje)
 - Implica notificación (sondeo, interrupción)

Tema 2

La comunicación entre procesos

11



Comunicación síncrona y asíncrona. 3

- Comunicación asíncrona con *receive* bloqueante
 - En entornos multitarea
 - pocas desventajas: otras tareas pueden seguir activas
 - grandes ventajas: tareas receptoras sincronizadas a mensajes entrantes
 - el *receive* no bloqueante parece más eficiente
 - pero es más complejo (¿interrupciones? no, gracias)
 - Los servidores pueden esperar indefinidamente, pero
 - en otros casos: temporización (*timeout*)

Tema 2

La comunicación entre procesos

12



La fiabilidad

- Comunicación punto a punto fiable:
 - se garantiza la entrega
 - aunque se pierdan paquetes
 - es decir, al menos hasta que se pierda un número *razonable* de paquetes
- No fiable:
 - la entrega no se garantiza
 - aunque sólo se pierda un único paquete

Tema 2

La comunicación entre procesos

13



Los sockets. 1

- Mecanismo original de IPC en *UNIX*: *pipes*
 - cauce unidireccional (*stream*) y sin nombre
 - enlazan filtros, sin sincronización explícita
 - pipeline. Ej.: `gunzip -c fich.tar.gz | tar xvf -`
 - un mismo padre crea los procesos filtro y los pipes
- Útil en entornos productor-consumidor
- No es útil en SD:
 - no hay nombre → no hay enlace
 - no hay posibilidad de envío de mensajes discretos

Tema 2

La comunicación entre procesos

14



Los sockets. 2

- A partir de *BSD 4.2*, IPC implementada como:
 - llamadas al sistema: capa por encima de *TCP-UDP*
- *socket* = destino de mensajes
 - a través del que se pueden enviar mensajes, y
 - por medio del cual se pueden recibir mensajes
- La IPC tiene lugar entre 2 *sockets*
- Cada *socket* debe estar asociado a:
 - un puerto local de su máquina
 - una dirección IP de dicha máquina
 - un protocolo (*UDP* o *TCP*)

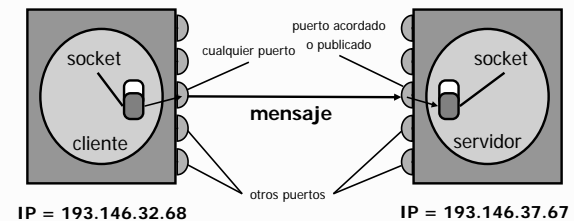
Tema 2

La comunicación entre procesos

15



Los sockets. 3



IP = 193.146.32.68

IP = 193.146.37.67

- Sólo el proceso que posee el socket puede recibir mensajes destinados al puerto asociado
- En Java:
 - clase *InetAddress*
 - nombramiento mediante *DNS*

Tema 2

La comunicación entre procesos

16



La comunicación mediante datagramas *UDP*. 1

- Datagrama:
 - mensaje autocontenido no fiable desde un emisor a un receptor
 - único, sin asentimientos ni reenvíos
 - no hay garantía de la entrega
 - transmisión entre 2 procesos \Leftrightarrow *send* + *receive*
 - cada proceso debe crear un *socket*
 - y enlazarlo a un puerto local
 - los servidores, a un puerto de servicio determinado
 - los clientes, a cualquier puerto local libre
 - la operación *receive* entrega:
 - el mensaje transmitido
 - el puerto al que está enlazado el *socket* emisor

Tema 2

La comunicación entre procesos

17



La comunicación mediante datagramas *UDP*. 2

- Se usa comunicación asíncrona con *receive* bloqueante:
 - el *send* retorna tras pasar el mensaje a las capas inferiores (UDP/IP)
 - éstas lo transmiten y lo dejan en la cola del *socket* asociado al puerto de destino
 - el *receive*
 - (pendiente o futuro) extrae el mensaje de la cola
 - por defecto, bloqueo indefinido; si se necesita:
 - multitarea \Rightarrow crear procesos y/o hilos
 - espera acotada \Rightarrow temporización
 - por defecto, se puede enviar a (y recibir de) cualquier puerto
 - es posible limitarlo a uno concreto: conexión (☞)

Tema 2

La comunicación entre procesos

18



La comunicación mediante datagramas *UDP*. 3

- No hay garantía de la recepción
 - los mensajes se pueden perder
 - por errores de *checksum* o falta de espacio
 - los procesos deben proveer la calidad que deseen
- Añadiendo asentimientos, se puede dar un servicio fiable sobre uno no fiable
- ¿Por qué no usar una comunicación perfectamente fiable?
 - no suele ser imprescindible
 - causa cargas administrativas grandes:
 - almacena información de estado en origen y destino
 - transmite mensajes adicionales
 - posible latencia para emisor o receptor

Tema 2

La comunicación entre procesos

19



La API *Java* para datagramas *UDP*. 1

- *Java* proporciona 2 clases:
 - *DatagramPacket* y
 - *DatagramSocket*
- *DatagramPacket*:
 - soporte a los datagramas
 - el constructor que usan los emisores toma:
 - un mensaje, su longitud, la dirección IP de la máquina destinataria y el número de puerto local del *socket* destinataria
 - el constructor que usan los receptores toma:
 - un array de bytes para un mensaje y su longitud
 - métodos adicionales:
 - *getData*, *getLength*, *getAddress*, *getPort*

Tema 2

La comunicación entre procesos

20



La API *Java* para datagramas *UDP*. 2

- ***DatagramSocket***:
 - soporte a los *sockets*
 - el constructor que usan los servidores toma:
 - el número de puerto local que se quiere asociar
 - el constructor que usan los clientes
 - sin argumentos: elige uno cualquiera que esté libre
 - métodos adicionales:
 - *send* y *receive*: su argumento es un ejemplar de *DatagramPacket*
 - *setSoTimeout*: permite establecer una temporización
 - *connect*: limita al *socket* local a enviar y a recibir mensajes sólo a/de un puerto remoto

Tema 2

La comunicación entre procesos

21



Cliente *UDP* en *Java*

```
import java.net.*;
import java.io.*;

public class ClienteUDP {
    public static void main(String args []) {
        // Los argumentos dan el mensaje y el nombre de la máquina servidora
        try {
            DatagramSocket elSocket = new DatagramSocket();
            byte [] msjSol = args[0].getBytes();
            InetAddress maquina = InetAddress.getByName(args[1]);
            int puerto = 6789;
            DatagramPacket solicitud =
                new DatagramPacket(msjSol, args[0].length(), maquina, puerto);
            elSocket.send(solicitud);
            byte [] msjRes = new byte[1000];
            DatagramPacket respuesta = new DatagramPacket(msjRes, msjRes.length);
            elSocket.receive(respuesta);
            System.out.println("Respuesta: " + new String(respuesta.getData()));
            elSocket.close();
        } catch (UnknownHostException e) {
            System.out.println("Desconocido: " + e.getMessage());
        } catch (SocketException e) {
            System.out.println("Socket: " + e.getMessage());
        } catch (IOException e) { System.out.println("E/S: " + e.getMessage()); }
    }
}
```

Tema 2

La comunicación entre procesos

22



Servidor *UDP* en *Java*

```
import java.net.*;
import java.io.*;

public class ServidorUDP {
    public static void main(String args []) {
        try {
            DatagramSocket elSocket = new DatagramSocket(6789);
            byte [] msjSol = new byte[1000];
            while (true) {
                DatagramPacket solicitud = new DatagramPacket(msjSol,
                    msjSol.length);
                elSocket.receive(solicitud);
                DatagramPacket respuesta = new DatagramPacket(solicitud.getData(),
                    solicitud.getLength(), solicitud.getAddress(),
                    solicitud.getPort());
                elSocket.send(respuesta);
            }
        } catch (SocketException e) {
            System.out.println("Socket: " + e.getMessage());
        } catch (IOException e) {
            System.out.println("E/S: " + e.getMessage());
        }
    }
}
```

Tema 2

La comunicación entre procesos

23



La comunicación mediante cauces *TCP*. 1

- La abstracción de cauce (*stream*) oculta:
 - tamaño de los mensajes
 - los procesos leen o escriben cuanto quieren
 - las capas inferiores (TCP/IP) empaquetan
 - mensajes perdidos
 - mediante asentimientos y reenvíos
 - control de flujo
 - evita desbordamiento del receptor
 - mensajes duplicados y/o desordenados
 - mediante identificadores de mensajes
 - destinatarios de los mensajes
 - una vez establecida una conexión, los procesos leen y escriben del cauce sin necesidad de volver a usar sus respectivas direcciones

Tema 2

La comunicación entre procesos

24



La comunicación mediante cauces TCP. 2

- Dos papeles diferenciados:
 - cliente, crea un *socket* encauzado y:
 - solicita el establecimiento de una conexión (*connect*)
 - servidor, crea un *socket* de escucha
 - con una cola de peticiones de conexión
 - lo asocia a un número de puerto determinado
 - espera la llegada de peticiones de conexión
- Cuando el servidor acepta una conexión:
 - se crea automáticamente un nuevo *socket* encauzado
 - conectado al del cliente por un par de cauces (streams):
 - cada proceso lee de su cauce de entrada y
 - escribe en su cauce de salida
 - si un proceso cierra su *socket*
 - se transmiten a la cola del destino los datos pendientes e
 - indicación de cauce roto

Tema 2

La comunicación entre procesos

25



La comunicación mediante cauces TCP. 3

- Bloqueo:
 - lectura: si no hay datos disponibles
 - escritura: si la cola del *socket* de destino está llena
- Opciones para atender a múltiples clientes:
 - escucha selectiva (en UNIX, *select*)
 - multitarea:
 - se crea un nuevo proceso que atiende la conexión establecida
 - el proceso original sigue atendiendo el *socket* de escucha
 - multiproceso (en UNIX, *fork*)
 - hilos (*threads*)
- Los procesos deben ocuparse de la concordancia de los datos
- Si errores graves de red \Rightarrow conexión rota

Tema 2

La comunicación entre procesos

26



La API Java para cauces TCP. 1

- Java proporciona 2 clases:
 - *ServerSocket* y
 - *Socket*
- *ServerSocket*:
 - soporte a los *sockets* de escucha (servidores)
 - método *accept*:
 - si cola de solicitudes de conexión vacía, se bloquea
 - si no,
 - toma una solicitud
 - crea un ejemplar de la clase *Socket*
 - establece la conexión
 - » con sus dos cauces
 - retorna una referencia al *Socket* creado

Tema 2

La comunicación entre procesos

27



La API Java para cauces TCP. 2

- *Socket*:
 - soporte a los *sockets* encauzados
 - el cliente usa un constructor que:
 - toma como argumentos el nombre del ordenador y el número de puerto del servidor
 - crea el *socket* y
 - solicita automáticamente la conexión
 - servidor: resultado del *accept*
 - métodos: *getInputStream* y *getOutputStream*
 - retornan valores de tipo *InputStream* y *OutputStream*
 - se pueden usar como argumentos para constructores de cauces de E/S
 - ej: *DataInputStream* y *DataOutputStream*

Tema 2

La comunicación entre procesos

28



Cliente TCP en *Java*

```
import java.net.*;
import java.io.*;

public class ClienteTCP {
    public static void main(String args [] ) {
        // Los argumentos dan el mensaje y el nombre de la máquina servidora
        try {
            int puerto = 5678;
            Socket elSocket = new Socket(args[1], puerto);
            DataInputStream in = new DataInputStream(elSocket.getInputStream());
            DataOutputStream out =
                new DataOutputStream(elSocket.getOutputStream());
            out.writeUTF(args[0] );
            String datos = in.readUTF( );
            System.out.println("Respuesta: " + datos);
            elSocket.close();
        } catch (UnknownHostException e) {
            System.out.println("Desconocido: " + e.getMessage());
        } catch (EOFException e) {
            System.out.println("EOF: " + e.getMessage());
        } catch (IOException e) {
            System.out.println("E/S: " + e.getMessage());
        }
    }
}
```

Tema 2

La comunicación entre procesos

29



Servidor TCP en *Java*

```
import java.net.*;
import java.io.*;

public class ServidorTCP {
    public static void main(String args [] ) {
        try {
            int puerto = 5678;
            ServerSocket socketEscucha = new ServerSocket(puerto);
            while (true) {
                Socket socketCliente = socketEscucha.accept( );
                Conexion c = new Conexion(socketCliente);
            }
        } catch (IOException e) {
            System.out.println("Escucha: " + e.getMessage( ));
        }
    }
}
//... sigue
```

Tema 2

La comunicación entre procesos

30



Servidor TCP en *Java* (cont.)

```
class Conexion extends Thread {
    DataInputStream in;
    DataOutputStream out;
    Socket socketCliente;
    public Conexion (Socket elSocketCliente) {
        try {
            socketCliente = elSocketCliente;
            in = new DataInputStream(socketCliente.getInputStream());
            out = new DataOutputStream(socketCliente.getOutputStream());
            this.start( );
        } catch (IOException e) {
            System.out.println("Conexion: " + e.getMessage( ));
        }
    }
    public void run () { // servidor de "eco" (1 sola vez)
        try {
            String datos = in.readUTF();
            out.writeUTF(datos);
            socketCliente.close();
        } catch (EOFException e) {
            System.out.println("EOF: " + e.getMessage());
        } catch (IOException e) {
            System.out.println("E/S: " + e.getMessage());
        }
    }
}
```

Tema 2

La comunicación entre procesos

31



La API *C* de *sockets* en UNIX

Tema 2

La comunicación entre procesos

32



Creación de los *sockets*

- Antes de comunicarse, cada proceso debe crear, explícitamente, un *socket*
- Se crean mediante la llamada al sistema *socket*
- Hay que especificar:
 - el protocolo: *TCP* o *UDP*
 - el dominio: *UNIX* o *Internet*
 - determina el formato del identificador del *socket*
- Devuelve: el descriptor del *socket*
 - para usar en las llamadas al sistema posteriores

Tema 2

La comunicación entre procesos

33



Nombramiento de los *sockets*

- Hay que darles un identificador que los demás procesos puedan usar como dirección de destino
- Mediante la llamada al sistema *bind*
 - asocia descriptor ↔ identificador del *socket*
 - no confundir *bind* y el *binder* (capítulo 3)

<i>bind</i>	<i>binder</i>
Llamada al sistema Al núcleo local	Operación de servicio De nivel de red
{descriptor} ↔ {identificador} socket	{identificador socket} ↔ {interfaz IR}

Tema 2

La comunicación entre procesos

34



Comunicación por *datagrama*

- Primitiva de envío de mensajes: *sendto*
 - Además del mensaje, hay que especificar:
 - el descriptor del *socket* propio
 - la dirección (identificador) del *socket* de destino
- Primitiva de recepción de mensajes: *recvfrom*
 - Además del descriptor del *socket* propio, especifica:
 - el *buffer* para el mensaje y el remitente
- La comunicación tiene lugar ↔ se emparejan:
 - un *sendto* hacia la dirección de un *socket*
 - un *recvfrom* sobre el *socket* asociado a esa dirección

Tema 2

La comunicación entre procesos

35



Comunicación por *datagrama*

- Comunicación cliente-servidor:
 - El servidor crea un *socket*, le asocia una dirección, y
 - publica dicha dirección (¿cómo?)
 - El cliente crea un *socket*, le asocia una dirección, y
 - obtiene la dirección del *socket* del servidor (¿cómo?)
 - Mensaje de solicitud:
 - el cliente lo envía con *sendto* y
 - el servidor lo recoge con *recvfrom*
 - Mensaje de respuesta:
 - se invierten los papeles

Tema 2

La comunicación entre procesos

36



La Alineación y la Representación Externa de Datos

Tema 2

La comunicación entre procesos

41



Correspondencia datos ↔ mensajes

- Datos de los programas: estructurados
- Información de los mensajes: secuencial
- Luego, hay que aplanar antes de transmitir y reconstruir tras recibir
- Diferentes representaciones de los datos, luego:
 - común acuerdo sobre forma externa
 - si ordenadores del mismo tipo, no es necesaria
 - en *stream*, se puede negociar
 - pasar datos nativos + identificador de arquitectura

Tema 2

La comunicación entre procesos

42



La representación externa de datos

- Hay normas que definen la representación de:
 - los tipos simples más comunes
 - algunos tipos estructurados
- Ejemplos:
 - *Sun XDR*: para los mensajes de *Sun RPC*
 - *CORBA CDR*: para los mensajes de *CORBA*
 - *Java OS*: para los mensajes de *Java RMI*

Tema 2

La comunicación entre procesos

43



La alineación. 1

- Alinear (*marshal*):
 - ensamblar una colección de datos de forma que se puedan transmitir en un mensaje
- Desalinear (*unmarshal*):
 - desensamblarlos en destino para producir una colección equivalente a la original
- En ambos:
 - aplanado + representación externa

Tema 2

La comunicación entre procesos

44



La alineación. 2

- Se podría hacer "a mano"
- Ej. en C:


```
char *nombre="Pérez", localidad="Madrid"; int anho=1934;
sprintf (mensaje, "%d %s %d %s %d",
        strlen(nombre),nombre,strlen(localidad),localidad,anho);
```
- Se puede automatizar el proceso:
 - Por parte de alguna capa de la lógica de mediación
 - de forma transparente al programador
 - A partir de la especificación de los tipos de datos
 - Exige definir en una notación adecuada:
 - los tipos de las estructuras de datos, y
 - los tipos de los datos básicos

Tema 2

La comunicación entre procesos

45



La alineación. 3

- Las especificaciones de tipos acompañan a programas
- Un fuente con especificaciones de tipos:
 - primero se pre-procesa
 - esto hace que se inserten las operaciones
 - de alineación para los mensajes salientes
 - de desalineación para los entrantes
 - los procesos implicados deben usar las mismas definiciones de tipos en los mensajes intercambiados

Tema 2

La comunicación entre procesos

46



Ejemplo: CORBA CDR

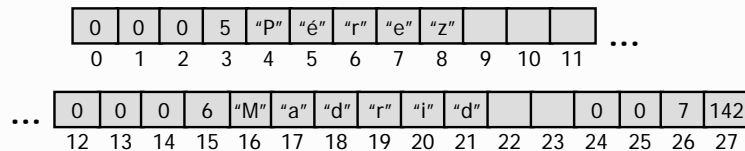
- 1 cadena = 1 unsigned long + 1 byte por cada carácter
- Cada entero empieza en un índice múltiplo de su tamaño

Para la estructura:

```
struct Persona {
    string nombre;
    string localidad;
    long anho;
}
```

Con valores:

```
{"Pérez", "Madrid", 1934}
```



Tema 2

La comunicación entre procesos

47

El módulo de comunicaciones
cliente-servidor

Tema 2

La comunicación entre procesos

48



Protocolos solicitud-respuesta

- La comunicación cliente-servidor es síncrona
 - el cliente se bloquea hasta recibir una respuesta
- *send-recv*: 4 operaciones para un intercambio
 - 4 llamadas al sistema
- Protocolos de *Amoeba*, *Mach*, *Chorus* y *V*:
 - soporte más directo de este patrón de comunicación
 - 3 primitivas de comunicación:
 - *doOperation*, *getRequest* y *sendReply*
 - menores cargas administrativas
 - sólo 3 llamadas al sistema en cada intercambio

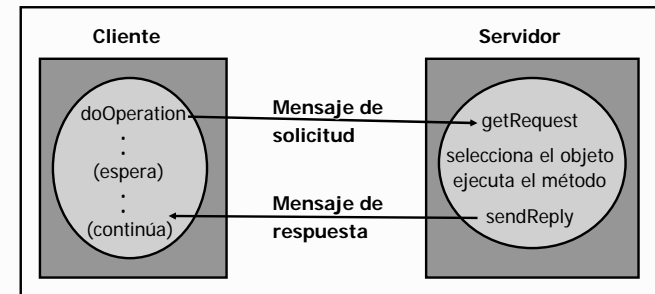
Tema 2

La comunicación entre procesos

49



Protocolos solicitud-respuesta



- La respuesta se usa como asentimiento de la solicitud
- Puede dar ciertas garantías de entrega

Tema 2

La comunicación entre procesos

50



Protocolos solicitud-respuesta

- Mismo tipo de datos para cualesquiera mensajes intercambiados:

tipoMensaje	(Solicitud, Respuesta)
idInvocacion	int
refObjeto	// si IMR
idMetodo	int
argumentos	// array de bytes

- El cliente genera una *idInvocacion* única
 - la añade al mensaje de solicitud
 - el servidor la copia a su respuesta
 - el cliente puede comprobar que es la esperada
- *idMetodo* identifica a la operación del servidor pedida por el cliente

Tema 2

La comunicación entre procesos

51



Identificadores de las invocaciones

- Es necesario que sean únicos
- Tienen 2 partes:
 - *idInvocacion*: entero secuencial elegido por el emisor
 - provee: unicidad entre las invocaciones de un mismo emisor
 - exige: no pronta reutilización
 - un identificador del remitente
 - p.ej. la dirección IP y el número del puerto en el que espera la respuesta
 - provee: unicidad global

Tema 2

La comunicación entre procesos

52



Fallos en la entrega

- Consideraciones:
 - los mensajes se pueden perder
 - una parte de la red puede quedar aislada (rotura)
 - los procesos pueden fallar
 - y esto es indistinguible de un fallo de comunicaciones
 - tras N reintentos \Rightarrow proceso no disponible
 - dificultad de elegir un N adecuado
 - no corrupción de datos: si se reciben, son correctos
- Se incorpora una temporización al *receive* del cliente
 - problema: ¿qué hacer cuando vence?

Tema 2

La comunicación entre procesos

53



Temporizaciones

- Tras vencer el tiempo, el módulo de comunicaciones puede:
 - retornar inmediatamente, con indicación de fallo
 - no se suele hacer: puede haberse perdido la respuesta
 - en ese caso, la operación sí se habría realizado
 - reintentarlo repetidamente, hasta
 - obtener una respuesta, o
 - tener una “duda razonable” sobre el servidor
 - en este caso, informar al cliente de que el servidor ha fallado
 - ojo: no certeza, sólo probabilidad

Tema 2

La comunicación entre procesos

54



Solicitudes duplicadas

- El servidor puede recibir solicitudes duplicadas
 - los reintentos pueden llegar antes de tiempo:
 - si servidor más lento de lo esperado o sobrecargado
- Esto puede causar ejecuciones repetidas
- Solución:
 - reconocer los duplicados del mismo cliente:
 - tienen la misma *idInvocacion*
 - y filtrarlos (olvidarse de ellos)
 - cuando termine con la primera solicitud, ya contestará
 - ¿y si el reintento se debe a que se perdió la respuesta?

Tema 2

La comunicación entre procesos

55



Respuestas perdidas

- Causan que el servidor repita una operación
- Sólo no es problema si el servidor es tal que
 - todas sus operaciones son idempotentes
- Operación idempotente es la que:
 - se puede realizar de forma repetida
 - y los resultados son los mismos que si se ejecutase una sola vez
- ¿Qué hacer si hay operaciones no idempotentes?

Tema 2

La comunicación entre procesos

56



Historial

- Se trata de poder retransmitir una respuesta
 - sin volver a ejecutar la operación
- Historial = registro de respuestas enviadas
 - mensaje (con su *idInvocacion*) y su destinatario
 - Muy costoso en términos de memoria
 - si vemos una solicitud nueva como el asentimiento de la anterior respuesta: sólo hay que guardar la última respuesta enviada a cada cliente, pero:
 - un servidor tiene muchos clientes
 - un cliente puede no tener nuevas solicitudes por largo tiempo
 - solución “provisional”: descartarlas tras algún tiempo

Tema 2

La comunicación entre procesos

57



Protocolos de intercambio de IR. 1

- Hay 3 protocolos que se suelen emplear:
 - **R** (*request*)
 - **RR** (*request-reply*)
 - **RRA** (*request-reply-acknowledge reply*)

Nombre	Mensajes enviados por		
	Cliente	Servidor	Cliente
R	<i>Solicitud</i>		
RR	<i>Solicitud</i>	<i>Respuesta</i>	
RRA	<i>Solicitud</i>	<i>Respuesta</i>	<i>Asentimiento de respuesta</i>

- Pueden ofrecer diferentes semánticas ante los fallos

Tema 2

La comunicación entre procesos

58



Protocolos de intercambio de IR. 2

- Protocolo **R**:
 - útil sólo en casos como los *Servidores de Ventanas*:
 - no hay valor de retorno del procedimiento
 - el cliente no necesita confirmación
 - el cliente continúa tras enviar la solicitud
- Protocolo **RR**:
 - habitual en entornos cliente-servidor
 - la respuesta asiente la solicitud
 - una posterior solicitud del mismo cliente asiente la respuesta

Tema 2

La comunicación entre procesos

59



Protocolos de intercambio de IR. 3

- Protocolo **RRA**:
 - la respuesta asiente la solicitud
 - el asentimiento de respuesta:
 - lleva la *idInvocacion* de la respuesta a la que se refiere
 - asiente dicha respuesta y las de *idInvocacion* anterior
 - si se pierde uno, no es grave
 - permite vaciar entradas del historial
 - el envío del asentimiento de respuesta no bloquea al cliente
 - pero consume recursos de procesador y de red

Tema 2

La comunicación entre procesos

60